# GIRRI 130 \_

#### Puerta corredera

Automatismo Electromecánico

Autofrenante con final de carrera de seguridad

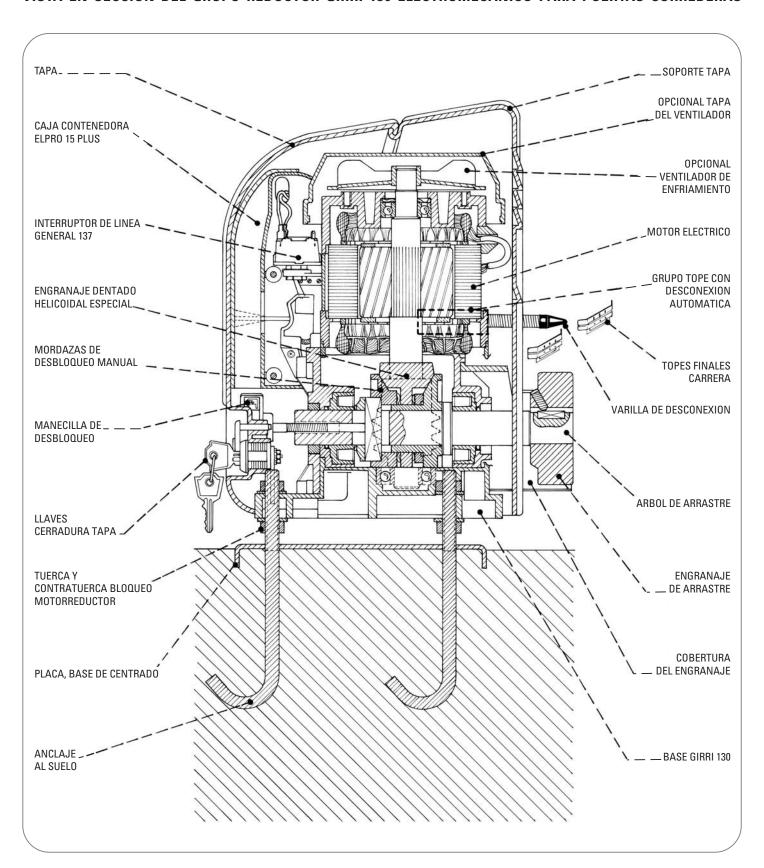
Para verjas de un peso máximo de 400 Kg





### automatismo electromecanico para puerta corredera GRR 130

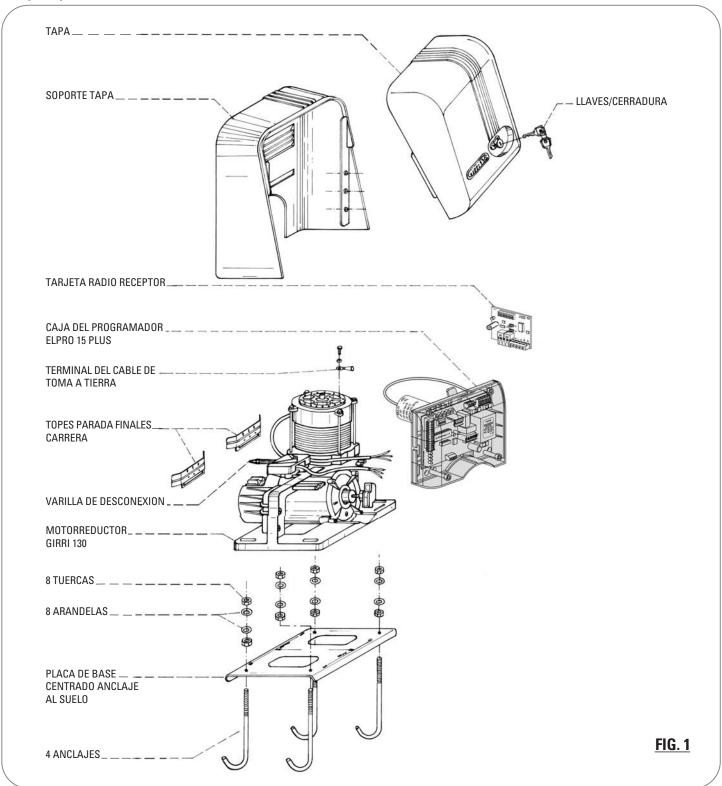
#### VISTA EN SECCION DEL GRUPO REDUCTOR GIRRI 130 ELECTROMECANICO PARA PUERTAS CORREDERAS



#### COMPOSICION DE LOS DETALLES DE ANCLAJE DEL MOTORREDUCTOR ELECTROMECANICO GIRRI 130

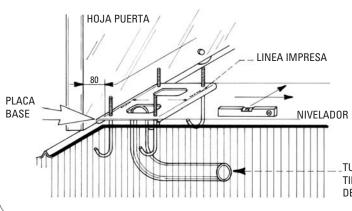
#### ADVERTENCIAS A SEGUIR PARA LA INSTALACION DEL "GIRRI 130" PARA PUERTAS CORREDERAS

Para una perfecta aplicación y funcionalidad del GIRRI 130, se tienen que seguir atentamente las distintas fases de montaje según los dibujos adjuntos:



Lo primero que hay que hacer es quitar la tapa con las respectivas llaves de la cerradura evidenciando el primer plano la caja con tapa transparente del programador electrónico; se verá el motorreductor con su base plana y la manecilla de desbloqueo para poder accionar manualmente el engranaje de arrastre de la puerta. Se verá el casquillo del motor eléctrico que contiene el terminal del cable de toma de tierra. Todos estos componentes ya cableados están fijados entre ellos y predispuestos de manera que las conexiones eléctricas tengan lugar en el interior de la caja del programador electrónico, pasando por una ranura de la base del motorreductor en el lado izquierdo. Figura 1 con los varios componentes.

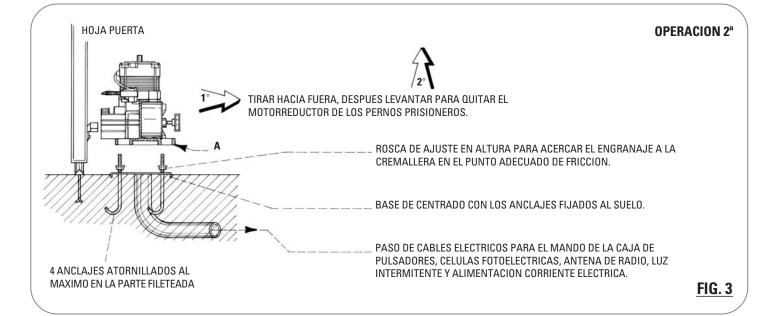
#### **OPERACION 1**<sup>a</sup>

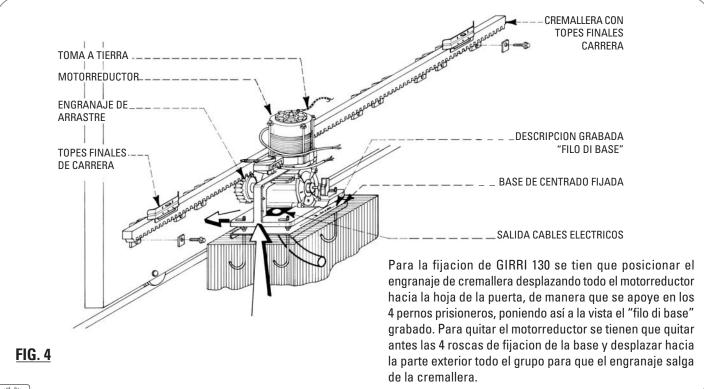


Antes de fijar la placa base en el hormigon, se tienen que atornillar los 4 anclajes de manera que salga toda la parte fileteada y después poner a nivel la placa base como en la fig. 2, poniendo placa base a 80 mm de la hoja de la puerta. Se tiene que hacer coincidir la esquina "A" de la base GIRRI 130 con la linea grabada.

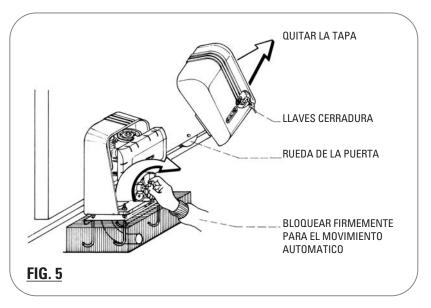
TUBO DONDE PASAN LOS CABLES ELECTRICOS. TIENE QUE ESTAR POSICIONADO A LA IZQUIERDA DE LA PLACA BASE CON UN AGUJERO DE 50 mm.

**FIG. 2** 

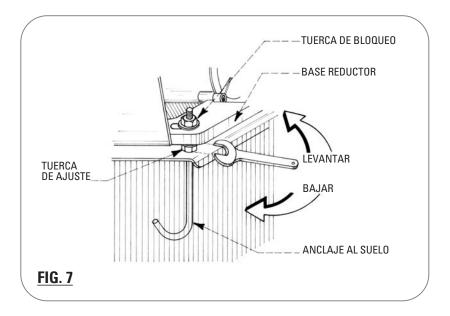


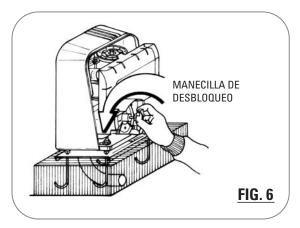






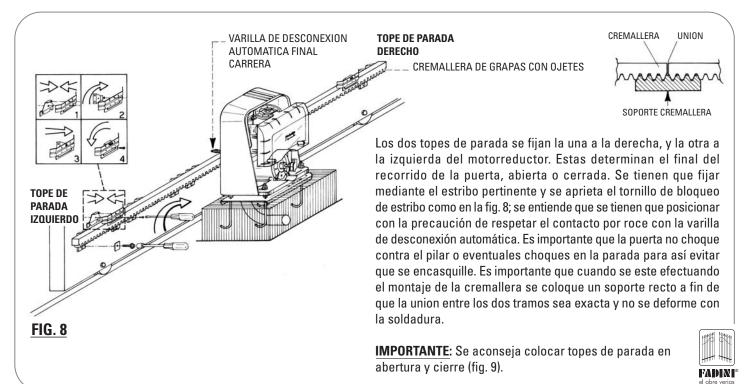
Quitar la tapa para bloquear o desbloquear el motorreductor. Fig. 5 y 6.

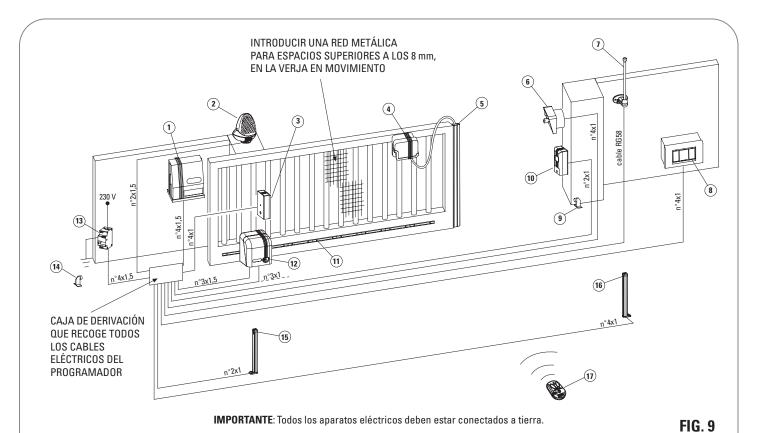




Desbloqueo para accionar manualmente, dar 3 vueltas en sentido antihorario.

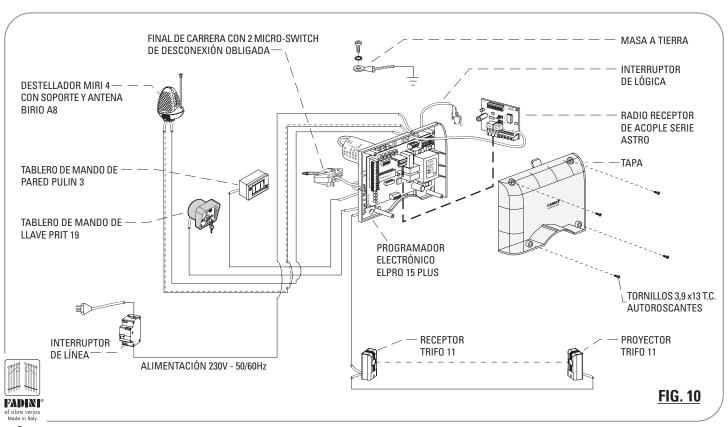
Llegados al punto de posicionar y fijar el motorreductor, se puede fijar la cremallera de grapas con ojetes, con los tornillos pertinentes en la posición más idónea y adherente al engranaje de arrastre después de haber desbloqueado y puesto en punto muerto el motorreductor como expuesto en la fig. 6. Después de haber fijado la cremallera se puede ajustar la posición del reductor acercándolo ó alejándolo según los dientes de la cremallera, mediante las 4 tuercas de ajuste de modo que haya un espacio suficiente entre cremallera y engranaje de arrastre. Fig. 7.





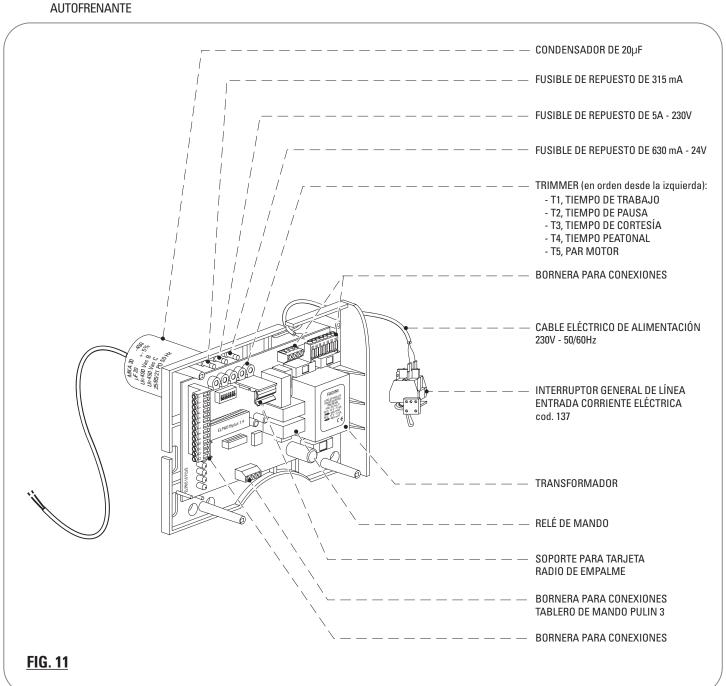
- 1 Receptor Puente radio CRUASTRO
- 2 Destellador MIRI 4
- 3 Fotocélula Receptor TRIFO 11
- 4 Transmisor Puente radio CRUASTRO
- 5 Costilla neumática de goma o barrera sensible
- 6 Tablero de mando de llave PRIT 19
- 7 Antena BIRIO A8
- 8 Tablero de mando de pared PULIN 3
- 9 Tope de parada en cierre
- 10 Fotocélula Proyector TRIFO 11

- 11 Cremallera
- 12 Motorreductor GIRRI 130 con programador Elpro 15 Plus y tarjeta de acople radio receptor Astro 43/2 R
- 13 Interruptor de línea 230V 50Hz magneto-térmico Diferencial tipo 0,03A (más de 100m de cable diámetro Ø 2,5 mm)
- 14 Tope de parada en abertura
- 15 Columnita con Proyector fotocélula TRIFO 11
- 16 Columnita con Receptor fotocélula TRIFO 11
- 17 Transmisor ASTRO 43/2 TR Pequeño





## DISPOSICIÓN DETALLES COMPONENTES TARJETA PROGRAMADOR ELECTRÓNICO ELPRO 15 PLUS PARA SUS FUNCIONES.



MARCA EUROPEA QUE ACREDITA LA CONFORMIDAD A LOS REQUISITOS ESENCIALES DE LA DIRECTIVA 98/37/CE

La marca "CE" certifica que el automatismo cumple con los requisitos esenciales de la Directiva Europea Art. 10 CEE 73/23, relativa a la declaración del constructor de conformidad con los productos fabricados en el grupo perteneciente a las normas ISO 9000=UNI EN 29000 y por lo tanto es una AUTOMACIÓN CONFORME CON LAS NORMAS DE SEGURIDAD EN 12453, EN 12445.

Para la aplicación de la marca "CE" es oportuno introducir el código 137 interruptor de línea.

- Se aplica a pedido en el momento del pedido de GIRRI 130 con placa CE.

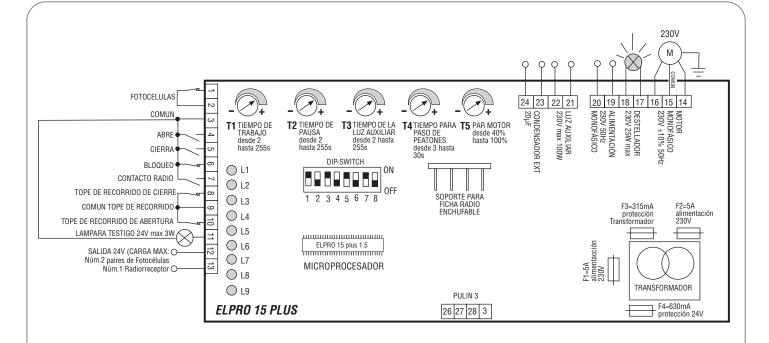


Las conexiones eléctricas del programador electrónico al motor elèctrico se realizan por medio de cables eléctricos de 1,5 mm² de sección. Para los finales de carrera, las fotocèlulas, los tableros de pulsadores y los otros accesorios, se pueden utilizar cables eléctricos de 1 mm² de sección mientras que para la alimentación y el destellador la sección deberá ser de 1,5 mm², como se indica en la fig. 9.

Todas las conexiones de servicio del programador electrónico Elpro 15 PLUS se predisponen para todos los servicios de lógica programada, automático o semiautomático y se efectúan como se indica en la fig. 10.

Se advierte que las conexiones del motor eléctrico final de carrera, micro de seguridad están ya conectados.





Descripción general: Se emplea el programador Electrónico Elpro 15 Plus de nueva generación en los abre-verjas deslizantes Girri 130. El mismo está alimentado con corriente monofásica de 230V y cumple con la reglamentación de seguridad de Baja Tensión BT 93/68/CE y Compatibilidad Eletromagnética EMC 93/68/CE. Se aconseja por consiguiente encargar su instalación a personal técnico calificado profesionalmente, con arreglo a la reglamentación de seguridad vigente. La empresa constructora rehúsa cualquier responsabilidad en caso de empleo improprio del programador. La misma se reserva además el derecho de modificar y poner al dia en cualquier momento ya sea el programador como este folleto. El incumplimiento de las reglas de instalación puede generar serios daños a las personas o cosas.



#### IMPORTANTE:

- El programador está instalado al interior del automatismo Girri 130.
- Comprobar que la alimentación del programador electrónico sea 230V  $\pm 10\%$ .
- Comprobar que la alimentación del Motor Eléctrico sea 230V ±10%
- Para distancias más allá de 50 metros, aumentar la sección de los hilos.
- Hay que aplicar un interruptor magneto-térmico diferencial del tipo de 0,03A de alta sensibilidad a la corriente de alimentación del programador.
- Para la alimentación, el motor eléctrico y el destellador, amplear hilos de tamaño igual a 1,5mm², para una distancia de hasta 50 metros.

  Para los topes de recorrido, las fotocélulas, el tablero de pulsadores y los accesorios, emplear cables con hilos de 1mm².
- Si no se emplean las fotocélulas hay que hacer el puente entre los bornes 1 y 2.
- Si no se emplea ningún tablero de pulsadores hay que hacer el puente entre los bornes 3 y 6.

N.B: Para las aplicaciones especiales, por ejemplo, encendidos do alumbrado, telecámaras, etc., hay que emplear unos Relés Estàticos; de otra forma, con relés normales se pueden causar interferencias an el microprocesador.

#### Dip-Switch:

- 1= ON La fotocélula para en la abertura
- 2= ON El radiomando no invierte
- 3= ON Cierre en automático
- 4= ON Pre-relampagueo activo
- 5= ON Radio paso a paso con bloqueo intermedio
- 6= ON Funcionamiento de "Hombre Presente" (Dip 4=OFF y Dip 3=OFF)
- 7= ON Destellador apagado durante la pausa en Automático
- 8= OFF Libro

# DIP-SWITCH ON OFF

#### Si falla el funcionamiento del programador, hay que:

- Comprobar que la alimentación del programador electrónico sea 230V ±10%
- Comprobar que la alimentación del Motor Eléctrico sea 230V ±10%
- Controlar los fusibles
- Controlar las fotocélulas, que estén en contacto cerrado
- Controlar que no haya una calda de voltaje entre el programador y el motor eléctrico

#### Led de Diagnostico:

- L1= La alimentación a 230V 50Hz está encendida
- L2= Fotocélulas. Se apaga en caso de que haya un obstáculo
- L3= Abre, se enciende en cuanto se dé el impulso de mando de abertura
- L4= Cierre, se enciende en cuanto se dé el impulso de mando de cierre
- L5= Bloqueo, se apaga en cuanto se dé el impulso de mando de stop
- L6= Radio, se enciende a cada impulso desde el transmisor
- L7= Estado del automatismo, ralampaguea durante el movimiento
- L8= Tope de recorrido de cierre, está apagado cuando la verja está cerrada
- L9= Tope de recorrido de abertura, está apagado cuando la verja está abierta

FIG. 12



Dib. Núm. 4136

#### Е

#### **CONEXIONES ELECTRICAS EN BAJA TENSION**

#### Fotocelulas y nervadura de seguridad:



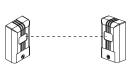
CONTACTO FOTOCELULAS Y NERVADURAS DE SEGURIDAD



SALIDA 24V (500 mA) (CARGA MAX: Núm.2 PARES FOTOCELULAS Núm.1 RADIORRECEPTOR

#### DIP-SWITCH 1:

ON: La fotocélula está parada en abertura y invierte en cierre, habièndose removido el obstáculo OFF: La fotocélula no está parada en abertura y invierte en cierre, habièndo un obstáculo

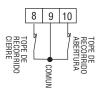


#### Tablero de pulsadores:





#### Tope de recorrido:



#### Tablero de pulsadores Pulin3:



Led de señalización de los mandos: Abre - Bloqueo - Cierre





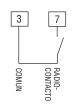
#### Lámpara testigo de 24V 3W de señalización:



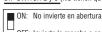
Lámpara testigo Encendida = Verja abierta Lámpara testigo Apagada = Verja cerrada Relampagueo a 0,5s (rápida) = movimiento de cierre Relampagueo a 1s (normal) = movimiento de abertura Relampagueo a 2s (lento) = automatismo bloqueado

#### Radio-contacto:

- Abre/Cierre (normal)
- Inversión de marcha a cada impulso
- Paso a paso



DIP-SWITCH 2 y 5 (NO tienen que estar NUNCA ON al mismo tiempo):





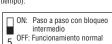
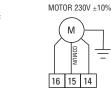


FIG. 12

#### CONEXIONES ELECTRICAS DE POTENCIA

#### Condensador y Motor Monofásico:









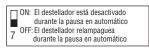


#### Destellador 230V max 25W:











#### Alimentación:



#### Luz auxiliar 230V max 100W:





**FIG. 12** 

Dib. Núm. 4136



#### Е

#### **FUNCIONAMIENTO**

#### Automático/Semi-automático:

Ciclo Automático: dando un impulso de mando de abertura, la verja se Abre, se para en Pausa durante el lapso de tiempo que está planteado por el "Trimmer" T2, después de lo cual la verja se Cierra automáticamente.

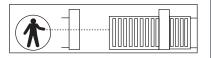
Ciclo Semi-automático: dando un impulso de mando de abertura, la verja se Abre y a continuación se para en abertura. Para cerrarla hay que dar el impulso de cierre.

# DIP-SWITCH N°3 ON= Cierre Automático OFF= Non cierre en automático. Función semi-automática

#### **Hombre Presente:**

Se logra mandar la abertura y cierre "de acción mantenida" (sin autorretención en el Relé), por consiguiente la presencia activa del operador durante todo el movimiento de la automatización hasta tanto que se suelte el pulsador o la llave del selector.





#### Abertura para paso de peatones:

DESDE 3 HASTA 30 s - Se puede activar por un impulso de mando (hasta por radio) con duración mayor de 2 s





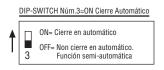


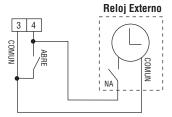
#### Instalación del Reloj:

<u>Funcionamiento:</u> programar en el reloj el horario de abertura: a la hora que está planteada, la verja se abrirá y se quedará <u>abierta el automatismo</u> no va a aceptar ningún mando ulterior (hasta por radio) hasta tanto que haya transcurrido el lapso de tiempo planteado en el reloj; una vez acabado dicho tiempo, después del tiempo de pausa, se realizará el cierre automático. Hay que dejar en cero el "Trimmer" para paso de peatones T4, DIP-SWITCH Núm.3=ON Cierre Automático.







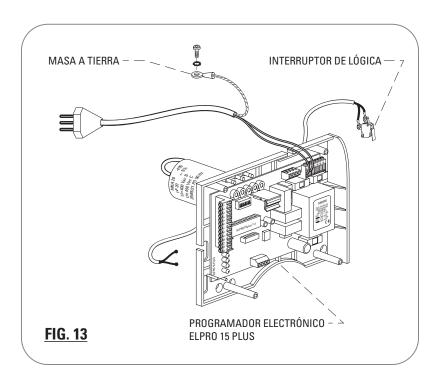


#### FIG. 12

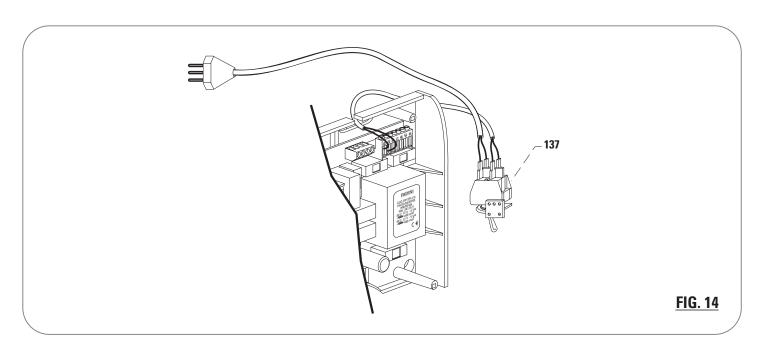
Dib. Núm. 4136

CE

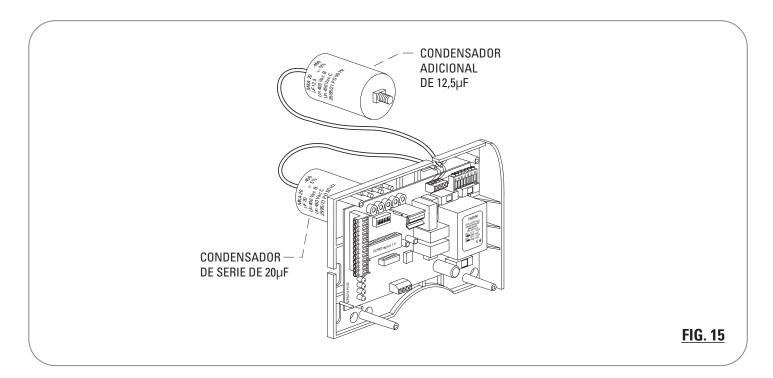
- Se hace presente que en la caja del programador electrónico, en el lado derecho, se encuentra el interruptor de desconexión **baja tensión**, que cierra el contacto cuando se posiciona la tapa de la caja. Fig. 13.
- En lugar del micro-switch (interruptor de lógica) para la desconexión de la baja tensión, ver figura 13, se puede introducir un interruptor potencial de línea, codificado con el número 137, para la desconexión de la alta tensión. Este último se acciona siempre desde la tapa de la caja, ya sea que se quite o se coloque para cerrar la tapa, por medio de llave cifrada con la cerradura, teniendo la seguridad que el contacto del interruptor se ha realizado.



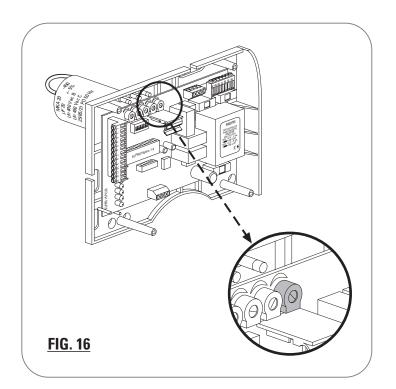
"Interruptor de línea general" entrada corriente eléctrica. Fig. 14.



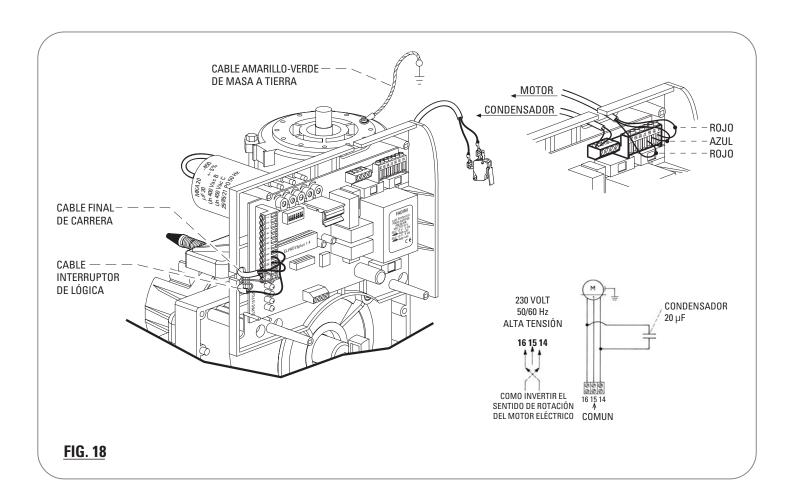
- Se aconseja efectuar todas las conexiones eléctricas del dib. n° 4136, hoja introducida en el programador electrónico, en la que se esquematiza y describe su funcionamiento y la inserción del radio/transmisor en automático. Fig. 12.
- Además, si el motor eléctrico no tuviese la corriente inicial de arranque por la escasa corriente eléctrica de alimentación, se debe añadir un condensador de 12,5 µF en paralelo al ya existente. Fig. 15.



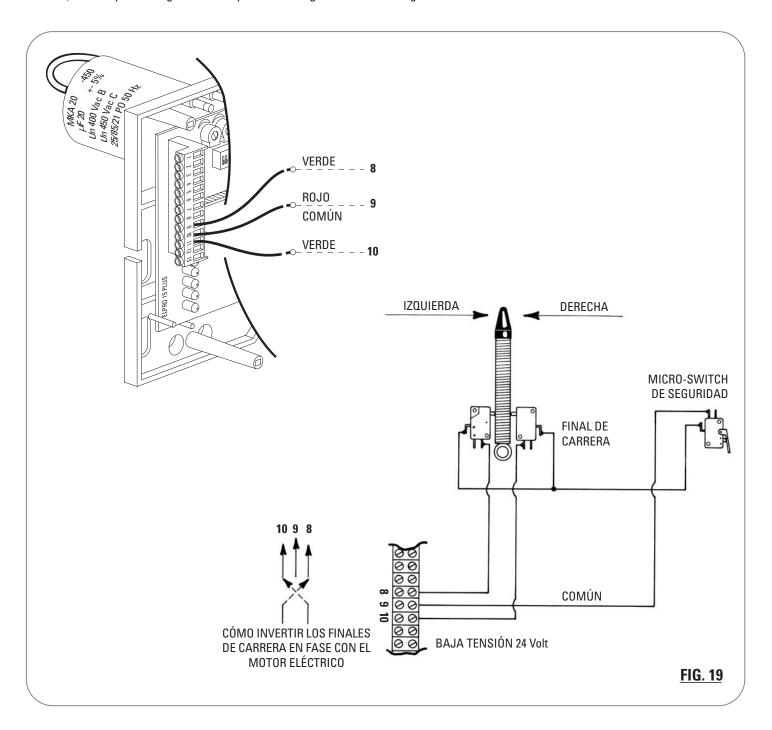
Para obtener mayor potencia en el motor eléctrico se debe utilizar el Trimmer de Par Motor **T5**. Fig. 16 Es suficiente girar el trimmer hacia la derecha para aumentar la potencia o por el contrario hacia la izquierda para disminuirla Fig. 17.







Si durante la primera prueba de funcionamiento se advierte que el motor eléctrico gira en sentido contrario al accionamiento del eje del final de carrera (es decir cuando se empuja el eje flexible del final de carrera en el sentido de deslizamiento de la verja y ésta no se detiene), es necesario intervenir quitando la tapa de la caja e invertir los cables del motor eléctrico 16 y 14 intercambiándolos de lugar entre sí, el n° 16 pasa al lugar del n° 14 y el n° 14 al lugar del n° 16. Ver fig. 18.



Una vez intercambiados de lugar los cables del motor eléctrico, intercambiar el lugar también de los dos cables de final de carrera en los bornes de la bornera (ver fig. 19), el n° 8 se coloca en el borne n° 10 y el n° 10 pasa al borne n° 8. Después de intercambiar el lugar de los cables eléctricos, comprobar que la verja deslice hacia la derecha (siempre con el motor eléctrico encendido) y que empujando el eje del final de carrera hacia la derecha, se detenga al instante; si no se detiene la verja, invertir nuevamente entre sí los cables n° 8 y n° 10.

Es importante que los finales de carrera intervengan según el sentido de rotación del motor eléctrico porque cuando está en "pausa", en automático con verja abierta, el final de carrera "abierto" controla los segundos y después del tiempo de pausa programado en el trimmer T2 (fig.12 pág.8-9), se cierra automáticamente.

### DATOS TÉCNICOS GIRRI 130

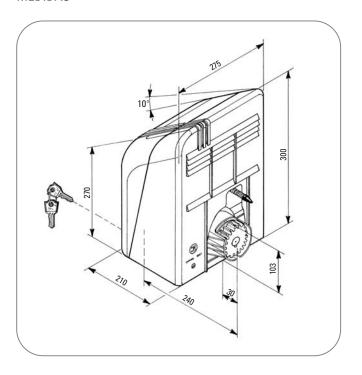
#### **MOTOR ELÉCTRICO**

Potencia de rendimiento	0,25 KW (0,33 CV)
Tensión de alimentación	230 V
Frecuencia	50 Hz
Potencia absorbida	530 W
Corriente absorbida	2,5 A
Clase de aislamiento	F
Velocidad de rotación del motor1'320 revoluciones/min.	
Condensador	20 µF/450 V
Servicio destellador	

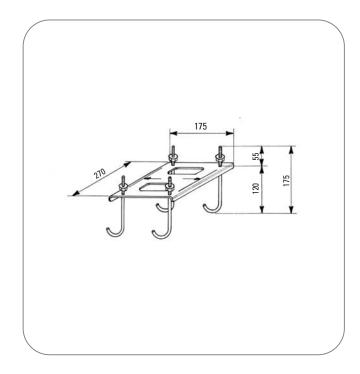
#### MOTORREDUCTOR ELECTROMECÁNICO

Tipo de lubricación AGIP	grasa MU/EP1
Velocidad de la verja	10 m/min.
Par nominal reductor	28,0 Nm
Peso total motorreductor	14 Kg
Peso estático verja	
Relación reductor	
Temperatura de ejercicio	25° C +70° C
Grado de protección completo	
Ciclo de servicio:	
30 seg abertura - 30 seg. pausa -30 seg cio	erre - 30 seg, pausa
Tiempo de un ciclo completo	
Ciclos completos - Abertura - Pausa - Cie	
Ciclos anuales con 8 horas de servicio al	

#### **MEDIDAS**



#### BASE DE ANCLAJE





#### **CONTROL Y MANTENIMIENTO**

Para un rendimiento óptimo y duradero del equipo y según la normativa de seguridad, es necesario que personal cualificado efectúe un mantenimiento correcto y controle toda la instalación tanto en la parte de la automación como de los aparatos electrónicos instalados y el cableado.

- Automación electromecánica: un control de mantenimiento cada 6 meses aprox.
- Aparatos electrónicos y sistemas de seguridad: un control de mantenimiento mensual.

#### **ADVERTENCIAS**

- Efectuar antes de cada instalación un **Análisis de los Riesgos** y utilizar dispositivos según las Normas de seguridad EN 12445 y EN 12453
- Se aconseja seguir cuanto descrito en el presente manual de instrucciones. Comprobar que los datos colocados en la placa del motor eléctrico sean los mismos que los de la red de distribución.
- Destinar los materiales del embalaje como: cartón, nylon y poliestireno a empresas especializadas en la recuperación de desechos.
- En caso de quitar el motorreductor, **no cortar** los cables eléctricos sino que sacar la bornera de su lugar.
- Todos los aparatos eléctricos deben ser conectados a tierra mediante el tornillo previsto para este fin.
- Se aconseja leer atentamente las normas, las sugerencias y las observaciones indicadas en el manual de "Normativas de Seguridad".



El desarrollo de MECCANICA FADINI siempre se ha basado en la garantía de la calidad de los propios productos y en la existencia de un sistema de "CONTROL TOTAL DE LA CALIDAD" que garantiza el mantenimiento por prolongados períodos de los niveles de calidad además de la constante actualización según las Normas Europeas dentro del cuadro de un proceso de mejora continuo.

La marca "CE" certifica que el automatismo cumple con los requisitos esenciales de la Directiva Europea Art. 10 CEE 73/23, relativa a la declaración del constructor de conformidad con los productos fabricados en el grupo perteneciente a las normas ISO 9000=UNI EN 29000. AUTOMACIÓN CONFORME CON LAS NORMAS DE SEGURIDAD EN 12453, EN 12445.



MARCA EUROPEA QUE ACREDITA LA CONFORMIDAD A LOS REQUISITOS ESENCIALES DE LA DIRECTIVA 98/37/CE







FABRICA AUTOMATIZACIONES VERJAS

Via Mantova, 177/A - 37053 Cerea (Verona) Italy Tel. +39 0442 330422 r.a. - Fax +39 0442 331054 e-mail: info@fadini.net - www.fadini.net

- DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD
- NORMATIVAS DE SEGURIDAD
- NORMAS EN 12453, EN 12445
- NORMAS CEI EN 60204-1
- CERTIFICADO DE GARANTÍA A PETICIÓN DEL CLIENTE

